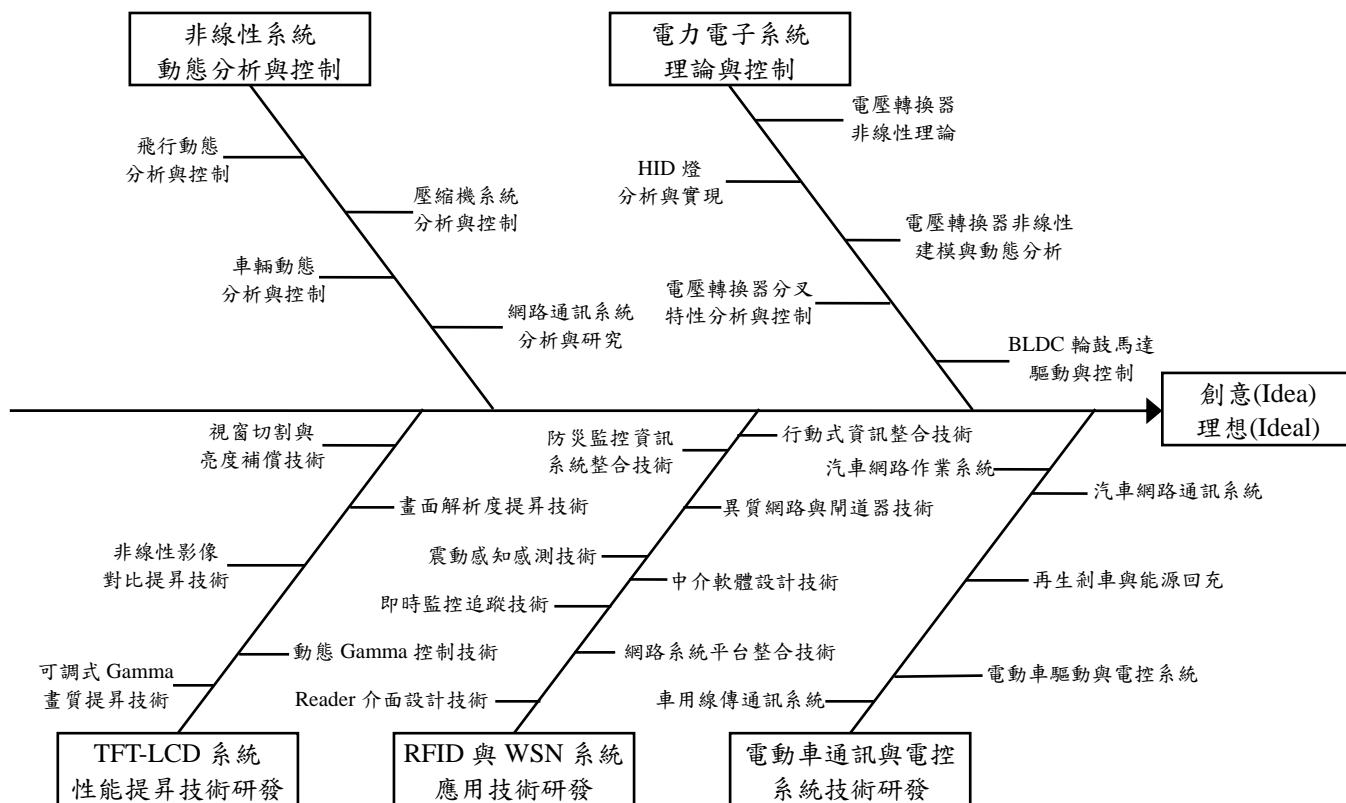


宋朝宗老師近年來之計畫成果與研究績效以下圖魚骨形分佈圖來加以描述，其主要的研究成果與技術研發大致分為非線性理論之研究與控制及智慧型系統應用技術之創新與研發等兩大主軸。



計畫成果與研究績效分佈圖

📖 近五年之研究計畫：

- 智慧型無線感應器系統平臺建構與其在土木結構診斷應用之研究—子計畫三：『智慧型系統平臺系統韌體與網路閘道之設計與研製(I, II, III)』(國科會 96,97,98：主持人)
- 輕量載具整合型計畫：『車用線傳電子剎車機制之研發(I, 1/2, 2/2)』(國科會 97,98,99：共同主持人, 分項子計畫主持人)
- 學界協助中小企業科技關懷計畫：『數位監控網路資訊系統之整合技術研發』(經濟部 98：主持人)
- RFID-Based 人員及物件追蹤管制系統平台之研製—子計畫三：『系統平台網路整合與性能監控技術之研發(I, II, III)』(國科會 93,94,95：主持人)
- RFID-Based 人員及物件追蹤管制系統平台之研製—總計畫：『RFID-Based 人員及物件追蹤管制系統平台之研製(I, II, III)』(國科會 93,94,95：共同主持人)
- 先進線傳煞車模組研究：『汽車網路通訊系統協定之研究與實測』(中科院 98：主持人)
- 電動汽車輪內馬達驅動系統：『電動汽車輪型馬達能源回充設計』(中科院 97：主持人)
- 電動車輛線傳行控系統前瞻技術研發：『線傳系統容錯技術研究』(中科院 96：主持人)
- 數位廣播之電腦軟體接收機(國科會 95,96：共同主持人)